

O. Motivation und Inhalt der Vorlesungen

A. u. B. I und II

Bisher:

- Aufbau von
 - Programmiersprachen
 - Computer
- in den Grundzügen.
- Lösen von einfachen Aufgaben mit Hilfe des Rechners.

Zielsetzung:

- Erarbeiten von grundlegenden Datenstrukturen und Methoden zur Lösung von in der Praxis auftretenden Fragestellungen.
- Lösen elementarer Probleme, die häufig selbst als Teilprobleme bei der Lösung von Fragestellungen in der Praxis auftreten.
- Befassen mit der Frage, welche Funktionen überhaupt berechenbar sind nebst formelle Charakterisierung der "im intuitiven Sinn" berechenbaren Funktionen.
- Charakterisierung der "praktisch" berechenbaren Funktionen sowie einer wichtigen Klasse

von in der Praxis häufig auftretenden "bisher nicht praktisch" berechenbaren Funktionen (NP-vollständig) nebst deren Behandlung in der Praxis.

Inhalt:

1. Datenstrukturen zur Lösung von Mengenverwaltungsproblemen

2. Durchsuchung von Graphen

3. Entwurf von Algorithmen

4. Automatentheorie und formale Sprachen
Teil 2

- Die Syntaxanalyse

(kontextfreie Grammatiken, Kellerautomat)

5. Theoretische Berechenbarkeit

5.1 Turingmaschine

5.2 primitiv rekursive und μ -rekursive Funktionen

5.3 Entscheidbarkeit und Auzählbarkeit

6. Praktische Berechenbarkeit

6.1 Random Access Maschine

6.2 Die Klassen P und NP

6.3 NP-vollständige Probleme

7. Entwurf von Algorithmen (Fortführung)

8. Algorithmen auf Graphen

9. Lineare Programmierung

Lernziele:

- Kenntnis der grundlegenden Datenstrukturen, Methoden und Konzepte
- Fähigkeit, ein gegebenes Problem dahin gehend zu analysieren, dass
 - seine Schwierigkeit eingeschätzt wird und
 - Eigenschaften herausgearbeitet werden, anhand derer geeignete Datenstrukturen und Methoden ausgewählt werden.
- Entwurf eines Algorithmus zur Lösung des Problems, wobei die gewählten Datenstrukturen und Methoden ihre Anwendung finden.
- Analyse des entwickelten Algorithmus.

Literatur

- N. Blum, Algorithmen und Datenstrukturen, 2. Auflage, Oldenbourg Verlag, 2013. (AuD)
- N. Blum, Einführung in Formelle Sprachen, Berechenbarkeit, Informations- und Komplexitätstheorie, Oldenbourg Verlag, 2007. (FSuB)
- A.V. Aho, J.E. Hopcroft, J.D. Ullman, The Design and Analysis of Computer Algorithms, Addison-Wesley, 1974.
- T.H. Cormen, C.E. Leiserson, R.L. Rivest, C. Stein, Introduction to Algorithms, 2nd edition, MIT Press 2001

J. E. Hopcroft, R. Motwani, J.D. Ullman, Introduction to Automata Theory, Languages, and Computation, Addison-Wesley, 2001.

1. Datenstrukturen zur Lösung von Mengenverwaltungsproblemen

- Computerprogramme verwalten und manipulieren Daten.

Beispiel: Datenbank einer Bank



Wie strukturiert man die Daten, so dass die Operationen auf diesen effizient durchgeführt werden können?

Universum U Menge der möglichen Daten

$S \subseteq U$

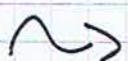
zu verwaltende Menge



besteht aus Objekten, die sich aus

- Schlüssel (dient der Mengenmanipulation)
- Information

zusammensetzen.



U besteht aus der Menge der möglichen Schlüssel.

(U, \leq) lineare Ordnung auf U .

Typische einfache Operationen:

Name	Effect
------	--------

Zugriff(a, S) if $a \in S$
Then

Ausgabe := unter dem Schlüssel
 a gespeicherte Information

else

Ausgabe := $a \notin S$

fi.

Einfügen(a, S) $S := S \cup \{a\}$

Streichen(a, S) $S := S \setminus \{a\}$

Ziel:

Entwicklung von Datenstrukturen zur effizienten
Lösung von Mengenverwaltungsaufgaben.

1.1 Einfache Datenstrukturen

- Einfachste Strukturierungsart: Feld (array)

- Durchmusterungsarten von Feldern
- binäre Suche

Datenstrukturen, die leicht mittels eines Feldes realisiert werden können:

- Keller
- Schlange

- Listen

- Realisierung durch
 - a) Felder
 - b) verkettete Speicherung
- Sortierte Liste

Zugriff, Einfügen, Streichen.
binäre Suche

- gelernt im 1. Studienjahr (AD19)
- steht auch in

AuD, S. 4 - 9.

06.10.

1.2 Bäume

Nachteil von sortierten Listen:

Einfüge-, Streiche- oder Zugriffoperationen können Länge der liste Zeiten benötigen.

Ziel: Vermeidung dieses Problems.

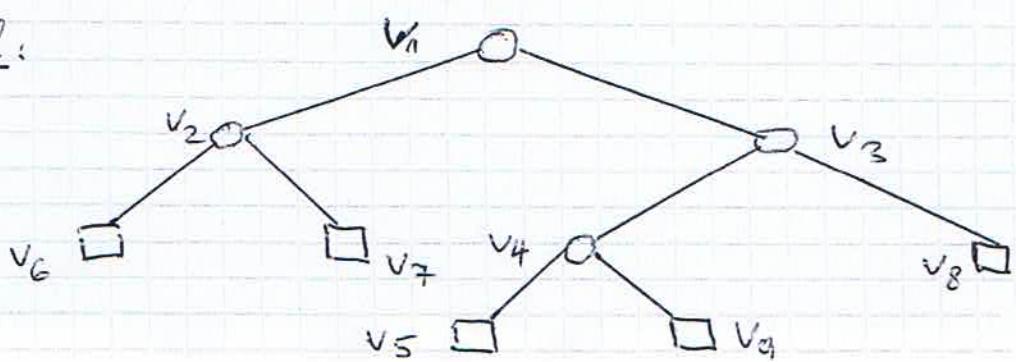
Sei $V = \{v_1, v_2, \dots\}$ eine unendliche Menge von Knoten.

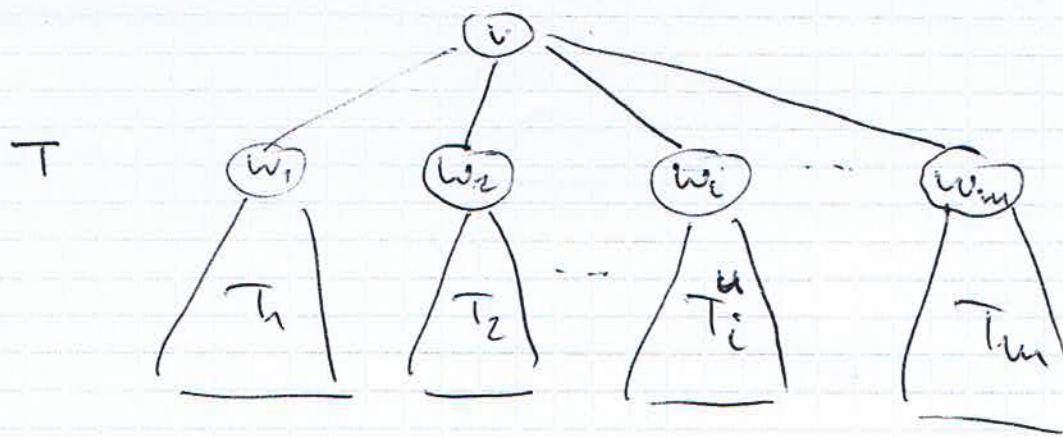
(geordnete)

induktive Definition der Menge der Bäume:
(etwas anders als im ADP?)

1. Jeder Knoten $v_i \in V$ ist ein Baum.
 v_i ist die Wurzel des Baumes.
2. Wenn T_1, T_2, \dots, T_m ($m \geq 1$) Bäume mit paarweise disjunkten Knotenmengen sind und v ein neuer Knoten ist, dann ist das $(m+1)$ -Tupel $T = [v, T_1, T_2, \dots, T_m]$ ein Baum. Der neue Knoten v heißt Wurzel des Baumes T . Der Baum T_i heißt i-ter direkter Unterbaum (Teibau) von T . Die Zahl m ist der Grad des Knotens v in T .

Beispiel:





Schreib- und Sprechweisen:

- $w_i = \text{Wurzel}(T_i)$
- w_i heißt i -ter Sohn von v
 v heißt Vater von w_i
- Nachfolger (Vorgänger)
reflexive, transitive Hülle der Sohn (Vater)-Relation.
- w_j , $j \neq i$ heißt Bruder von w_i .
- Knoten von Grad 0 (>0) heißt Blatt (innerer Knoten) des Baumes T .
- Tiefe von u bzgl. T $\text{Tiefe}(u, T)$

$$\text{Tiefe}(u, T) = \begin{cases} 0 & \text{falls } u = \text{Wurzel}(T) \\ 1 + \text{Tiefe}(u, T_i) & \text{sonst,} \\ & \text{wobei } T_i \text{ derjenige} \\ & \text{direkte Unterbaum} \\ & \text{von } T \text{ ist, der } u \text{ enthält.} \end{cases}$$

- Höhe eines Baumes T Höhe(T)

$$\text{Höhe}(T) = \max \left\{ \text{Tiefe}(b, T) \mid b \text{ ist Blatt von } T \right\}$$

Ein Baum heißt Binärbaum, wenn jeder innere Knoten von T den Grad 2 hat.

1. (2.) Unterraum \cong Unter (rechter) UB.

Speicherung von Information in einem Baum:

- Blattorientierte Speicherung:

Speicherung von Daten nur in den Blättern

- Knotenorientierte Speicherung:

Speicherung von Daten nur in den inneren Knoten.

Realisierung eines Binärbaumes mit knotenorientierter Speicherung durch drei Felder:

	INHALT	LSOHN	RSOHN
1	Schlüssel, Information zu v_3	6	3
2	Schlüssel, Information zu v_1	4	1
3	Schlüssel, Information zu v_8	0	0
4	Schlüssel, Information zu v_2	5	9
5	Schlüssel, Information zu v_6	0	0
6	Schlüssel, Information zu v_4	8	7
7	Schlüssel, Information zu v_9	0	0
8	Schlüssel, Information zu v_5	0	0
9	Schlüssel, Information zu v_7	0	0

Wurzel: 2

Abbildung 3.4: Realisierung des Binärbaumes aus obigen Beispiel

Durchsuchungsmethoden für Binärbäume

Sei T ein Binärbaum mit Wurzel w , linkem Unterbaum L und rechtem Unterbaum R .

Präordnung:

Besuche die Wurzel, dann den linken Unterbaum und dann den rechten Unterbaum:
 $w \ L \ R$

Postordnung:

Durchsuche den linken Unterbaum, dann den rechten Unterbaum und dann die Wurzel:
 $L \ R \ w$

(ADP: werden)

Symmetrische (Lexikographische) Ordnung:

Durchsuche den linken Unterbaum, dann die Wurzel und dann den rechten Unterbaum
 $L \ w \ R$.

1.2.1 Behügige Suchbäume

Sei auf die Menge aller Schlüssel eine lineare Ordnung definiert. T heißt genau dann sortiert oder Suchbaum, wenn

1. L und R sortiert sind,
2. Schlüssel (v) \leq Schlüssel (w) für alle Knoten v in L und
3. Schlüssel (w) $<$ Schlüssel (v) für alle Knoten v in R .

Zugriff (x, T)

gegeben: Schlüssel x

Aufgabe: Falls Knoten v in T mit
Schlüssel(v) = x existiert, dann
gib die entsprechende Informa-
tion aus.

Starte in Wurzel w und verfahre wie folgt:

- $x = \text{Schlüssel}(w)$:

	Information gefunden	falls Knotenwert nicht Speicherung
	Suche in L weiter	sonst

- $x < \text{Schlüssel}(w)$:

Suche in L weiter.

- $x > \text{Schlüssel}(w)$:

Suche in R weiter.

Falls der betrachtete Knoten ein Blatt ist
und nicht den Schlüssel x enthält, dann
existiert in T ein Knoten v mit $\text{Schlüssel}(v) = x$.

- Einfügen und Streichen eines Knotens v mit
 $\text{Schlüssel}(v) = x$ aufgrund eines Bergfalls.
(knotenorientiert)

- maximale Suchzeit:

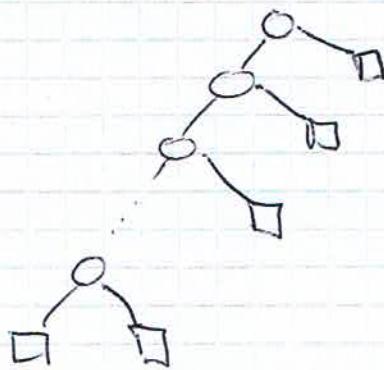
beschränkt durch Höhe (T).

08.10.

Nachteil:

Baum mit n Knoten kann Höhe $\frac{n}{2}$ haben.

Bsp.: Eperi



Frage: Was ist die kleinstmögliche Suchzeit?

gegeben: Suchbaum T in dem $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ knotenorientiert gespeichert sind

Berechnungen:

- b_i : Tiefe des Knotens in T , der x_i enthält
- $P := \frac{1}{n} \cdot \sum_{i=1}^n (b_i + 1)$ mittlere Weglänge von T

Satz 1.1:

Sei T ein binärer Suchbaum für die Menge $S = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ bei Knotenorientierter Speicherung.
Dann gilt

- a) Höhe (T) $\geq \lceil \log(n+1) \rceil$
- b) $P \geq \lfloor \log(n+1) \rfloor - 1$

Beweis:

a) z.z.: Ein beliebiger Binärbaum mit n inneren Knoten hat Höhe
 $h \geq \lceil \log(n+1) \rceil$

Beobachtung:

innere Knoten befinden sich nur in Tiefen
 $0, 1, 2, \dots, h-1$.

Sei n_i die Anzahl der inneren Knoten der Tiefe i . Dann kann leicht mittels Induktion über i

$$n_i \leq 2^i$$

bewiesen werden. Also gilt:

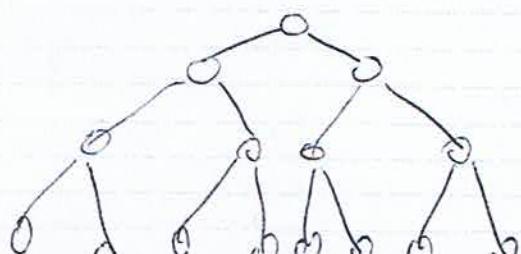
$$n = \sum_{i=0}^{h-1} n_i \leq \sum_{i=0}^{h-1} 2^i = 2^h - 1$$

$$\Leftrightarrow n+1 \leq 2^h \Leftrightarrow \log(n+1) \leq h$$

$$\Rightarrow \lceil \log(n+1) \rceil \leq h$$

n ganzzahlig

b) Es gilt, P ist minimal, falls T



1 Knoten oder Tiefe 0

2 Knoten oder Tiefe 1

4 Knoten oder Tiefe 2

2 Knoten:

2 Knoten der Tiefe 2

und $n - \sum_{i=0}^k 2^i = n - (2^{k+1} - 1)$ Knoten
der Tiefe $k+1$ (14)

für $k = \lfloor \log(n+1) \rfloor - 1$ besitzt.

Also gilt.

$$P \geq \frac{1}{n} \cdot \left(\sum_{i=0}^k (i+1) 2^i + (k+2)(n - 2^{k+1} + 1) \right)$$

① Da $\sum_{i=0}^k i 2^i = (k-1) 2^{k+1} + 2$ für $k \geq 1$ & ~~ist~~ ~~Beweis durch~~ vollst. Ind.
halten wir

$$= \frac{1}{n} \left((k-1) 2^{k+1} + 2 + (2^{k+1} - 1) + (k+2)(n - 2^{k+1} + 1) \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(k \cdot 2^{k+1} + 1 + (k+2)(n - 2^{k+1} + 1) \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(k(n+1) + 1 + 2 \underbrace{(n - 2^{k+1} + 1)}_{\geq 0} \right)$$

$$\geq k$$

$$= \lfloor \log(n+1) \rfloor - 1$$



vollständig ausgeglichenes binäres Suchbaum

Vorteil: Zugriffzeit optimal

Nachteil: Eine Einfüge- oder Streichektion kann den Umfang des gesuchten Baumes nach sich ziehen.

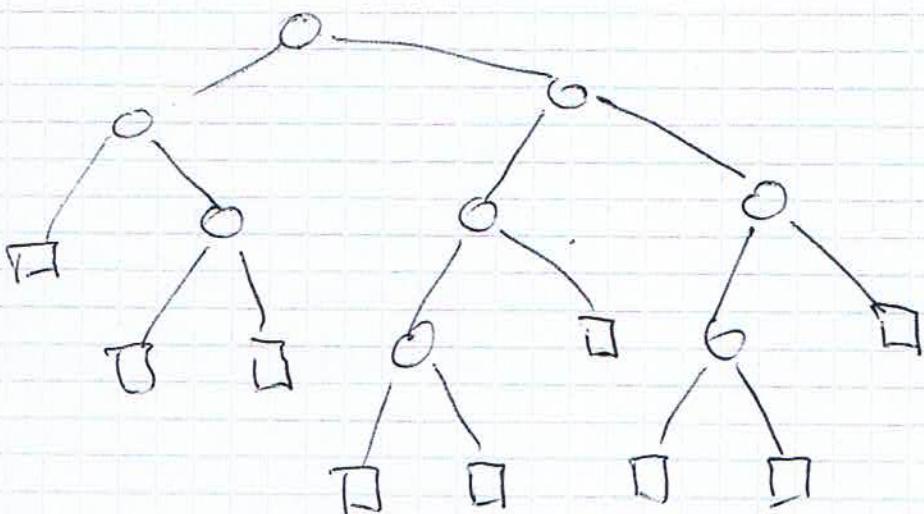
Ziel:

Konstruktion von Suchbäumen, die sowohl die Operation Zugriff, als auch die Operationen Einfügen und Streichen weiter optimal (d.h. in logarithmischer Zeit) lösen.
(balancierte Suchbäume)

1.2.2 AVL-Baum

Ein binärer Suchbaum T heißt AVL-Baum, falls für jeden Knoten v in T die Höhen der linken und rechten Teilbäume sich höchstens um 1 unterscheiden.

Bsp.:



Satz 1.2

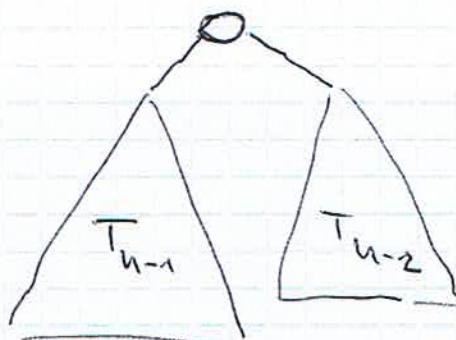
Sei T ein AVL-Baum mit n Blättern. Dann gilt:

$$\text{Höhe}(T) \leq 1,4405 \cdot \log(n+1).$$

Beweis:

Sei n_h die minimale Anzahl von Blättern, die ein AVL-Baum der Höhe h haben kann.

Sei T_h ein AVL-Baum der Höhe h mit n_h Blättern. Dann sieht T_h wie folgt aus



oder umgekehrt.

Also gilt:

$$n_h = n_{h-1} + n_{h-2}$$

Betrachte Zahlenfolge F_n mit

$$F_0 = 0, \quad F_1 = 1 \quad \text{und}$$

$$F_{n+2} = F_{n+1} + F_n \quad \text{für } n \geq 0$$

Fibonacci-Folge

Wegen $n_0 = 1$, $n_1 = 2$ und $n_h = n_{h-1} + n_{h-2}$, $h \geq 2$ gilt:

$$n_h = F_{h+2}.$$

Lemma 1.1

$$F_i = \frac{\alpha^i - \beta^i}{\sqrt{5}}, \text{ wobei}$$

$$\alpha = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \approx 1,618 \quad \text{und}$$

$$\beta = 1 - \alpha = \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \approx -0,618.$$

Beweis:

- einfache Induktion über i .
- siehe Knuth, The Art of Computer Programming Vol 1, (3. Aufl.), p 78 ff. bzw. p. 79 ff.

Lemma 1.1 impliziert

$$n_h = \frac{\alpha^{h+2} - \beta^{h+2}}{\sqrt{5}}$$

$$\geq \frac{1}{\sqrt{5}} (\alpha^{h+2} - 1)$$

$$\Leftrightarrow \alpha^{h+2} \leq \sqrt{5} n_h + 1$$

$$\Rightarrow h \leq \frac{\log \sqrt{5}}{\log \alpha} + \frac{\log(n_h + 1)}{\log \alpha} - 2$$

$$\leq 1,4405 \log(n_h + 1).$$

Einfügen und Streichen in AVL-Bäumen

- Führe die Operationen Einfügen (a, S) und Streichen (a, S) wie bei binären Suchbäumen durch.
- Sorge dafür, daß der resultierende Baum wieder ein AVL-Baum wird.

Berechnung: $v \in T$, $L(R)$ linke (rechte) Unterbäume von v

$$g(v) = \text{Höhe}(R) - \text{Höhe}(L)$$

Balance des Knotens v .

In AVL-Bäumen gilt stets: $g(v) \in \{-1, 0, 1\}$

Nach Durchführung einer Einfüge- bzw. Streiche= operation kann

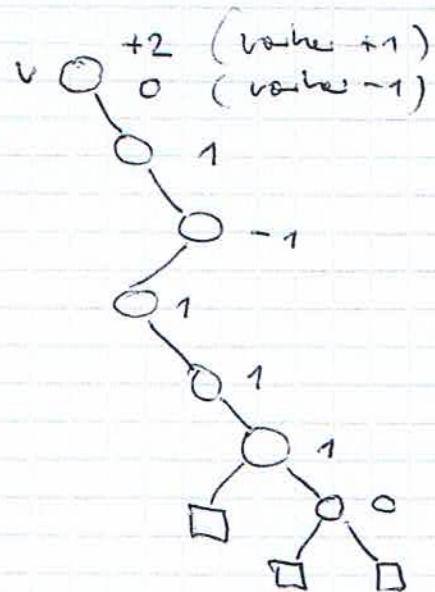
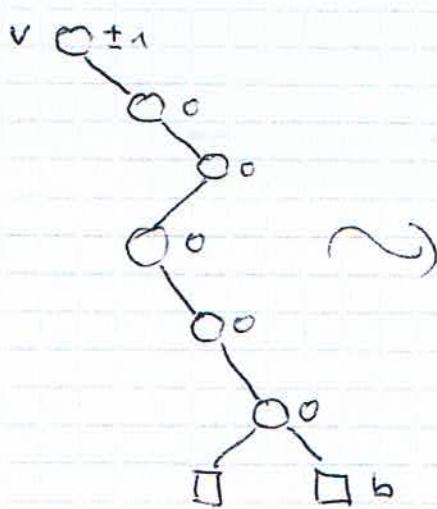
$$g(v) = +2 \quad \text{oder} \quad g(v) = -2$$

s.m. D.h., $g(v) \in \{-2, -1, 0, 1, 2\}$ $\forall v$ auf dem Suchpfad

Einfügen (a, S):

Ein Blatt $b \square$ wird durch $\begin{smallmatrix} a \\ b \end{smallmatrix} \square$ ersetzt.

Betrachte den Pfad P von b bis zum ersten Vorfahren von b in T mit $g(v) \neq 0$ vor Durchführung von Einfügen (a, S).



Sei $g'(v)$ die Balance von v nach Durchführung der Einfüge/Strich-Operation.

1. Fall: $g'(v) = 0$

Die Höhe des Unterbaumes mit Wurzel v hat sich nicht geändert.

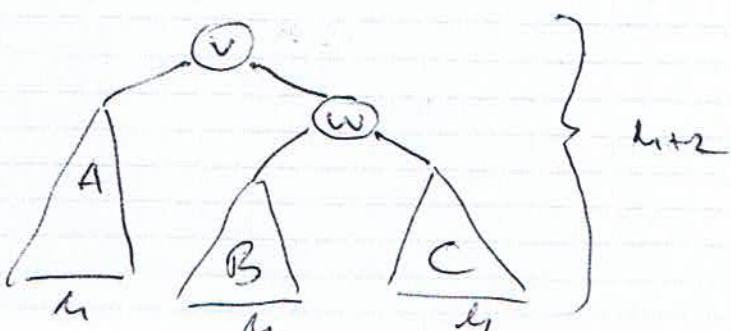
\Rightarrow

Oberhalb von v ändern sich auf dem füh. Pfad keine Balance

\curvearrowright

Der resultierende Baum ist ein AVL-Baum.

2. Fall: $g'(v) = +2$.

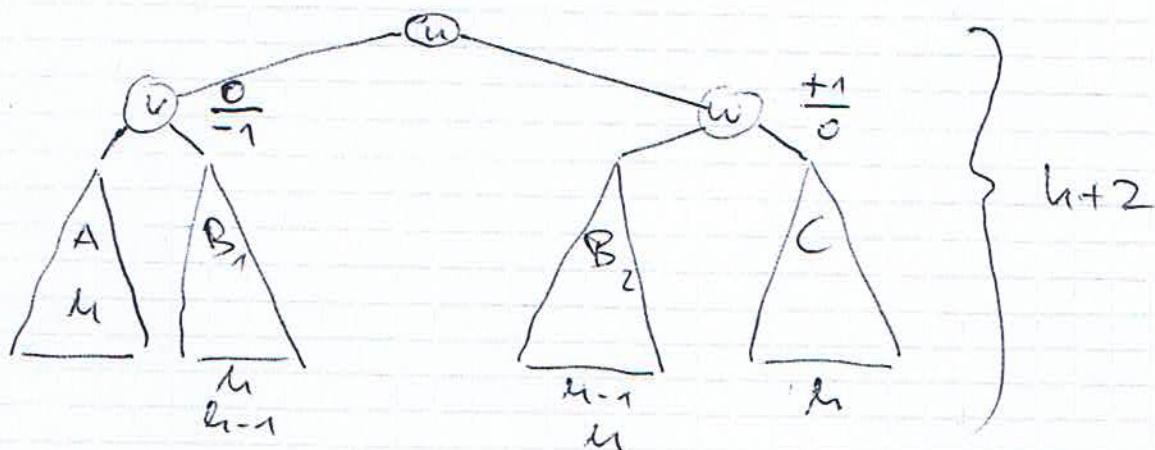
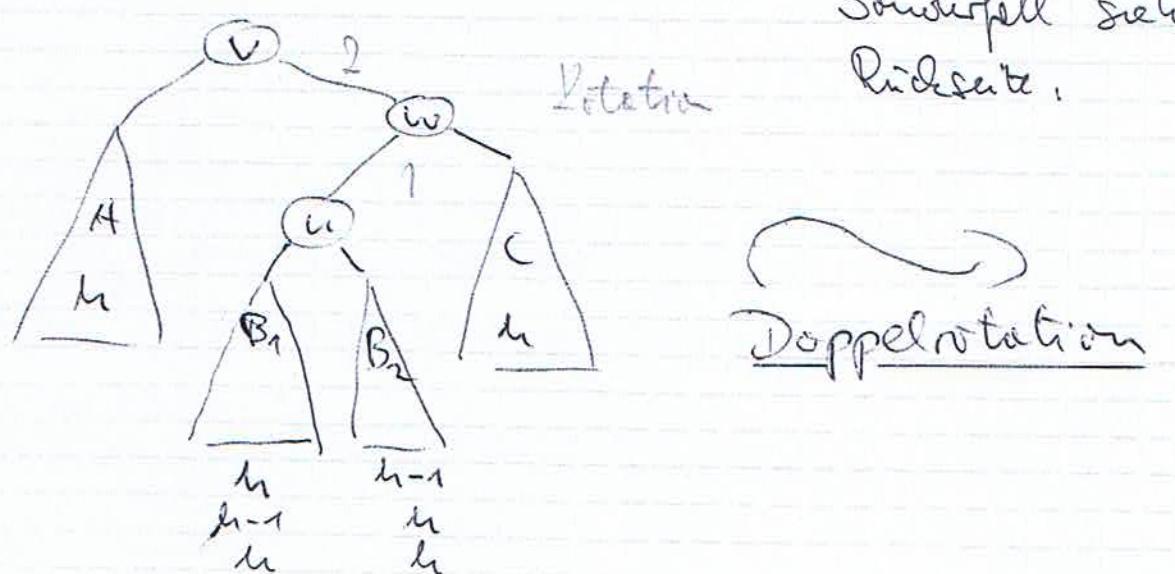


2.1 v wird in C eingefügt.



Fläche des gesenkte Unterbaumes ändert sich gegenüber vorher nicht.

2.2 v wird in B eingefügt.



Höhe des gesuchten Unterbaumes ändert sich gegenüber vorher nicht.

Streichen (α, Σ):

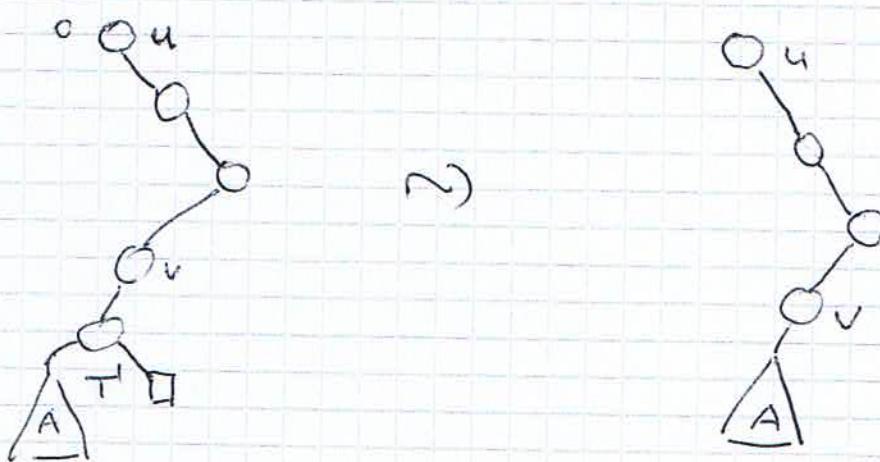
Effekt:

Ein Teilbaum T' wird durch seinen linken oder seinen rechten Unterbaum A ersetzt.

Der andere Unterbaum von T' ist ein Blatt.

Sei v der direkte Vorgänger von Wurzel(T').

Sei P das Pfad von v zu seinem letzten Vorgänger u mit $g(v) = 0$ \rightsquigarrow Durchführung von Streichen(α, Σ)



1. Fall: $g(v) = 0$ (d.h. $v = u$)

Dann gilt: $g'(v) = +1$ und

die Höhe des Unterbaumes \hat{w} urzel v hat sich nicht geändert. \rightsquigarrow Beladen von Vorgängern \downarrow unten ändern sich nicht.

2. Fall: $f(v) = -1$

Dann gilt: $f'(v) = 0$

also:

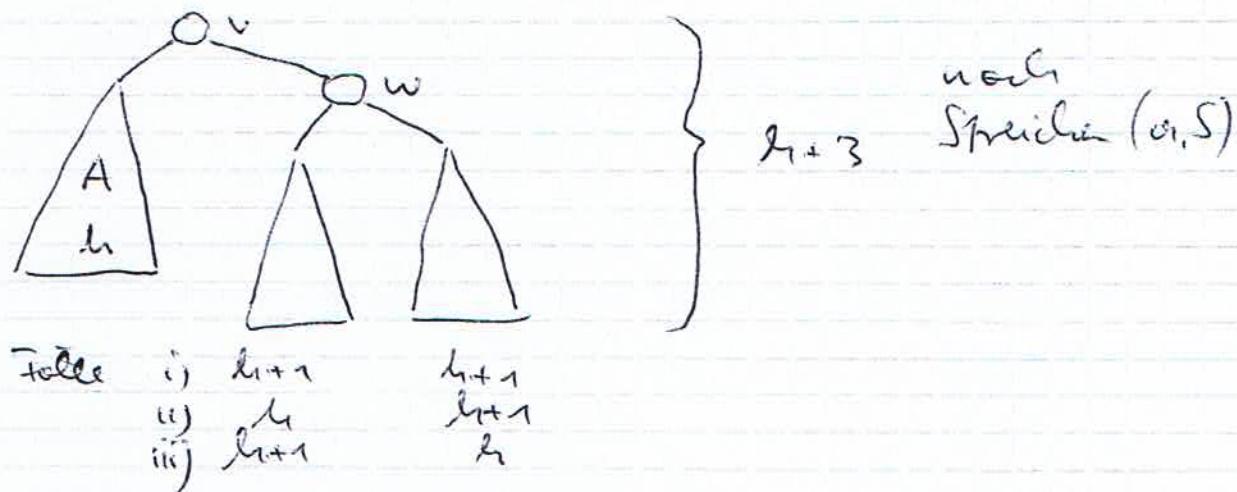
Die Höhe des Unterbaumes mit Wurzel v liegt sich um 1 verringert.

\Rightarrow Vater(v) muß noch betrachtet werden.

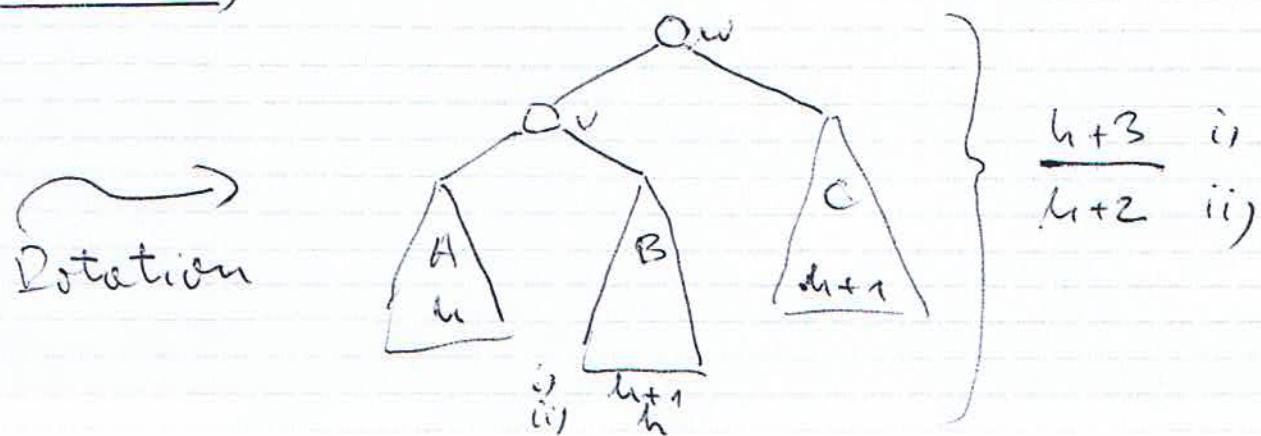
3. Fall: $f(v) = +1$

Dann gilt: $f'(v) = +2$

\Rightarrow Baum muß umstrukturiert werden.



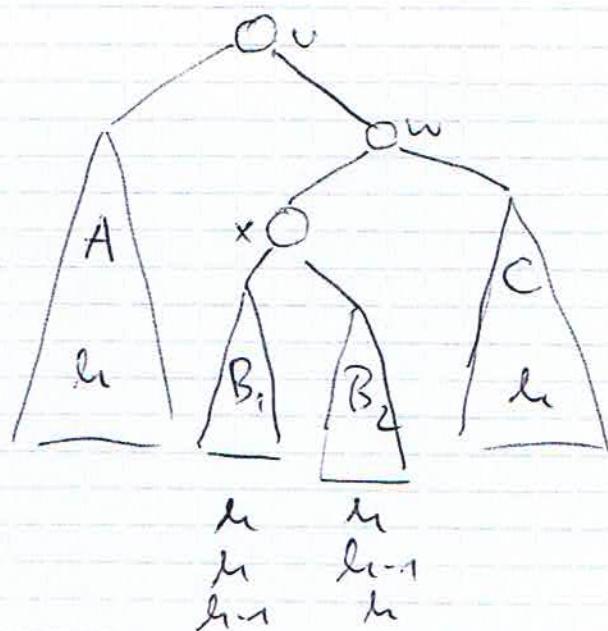
i) und ii)



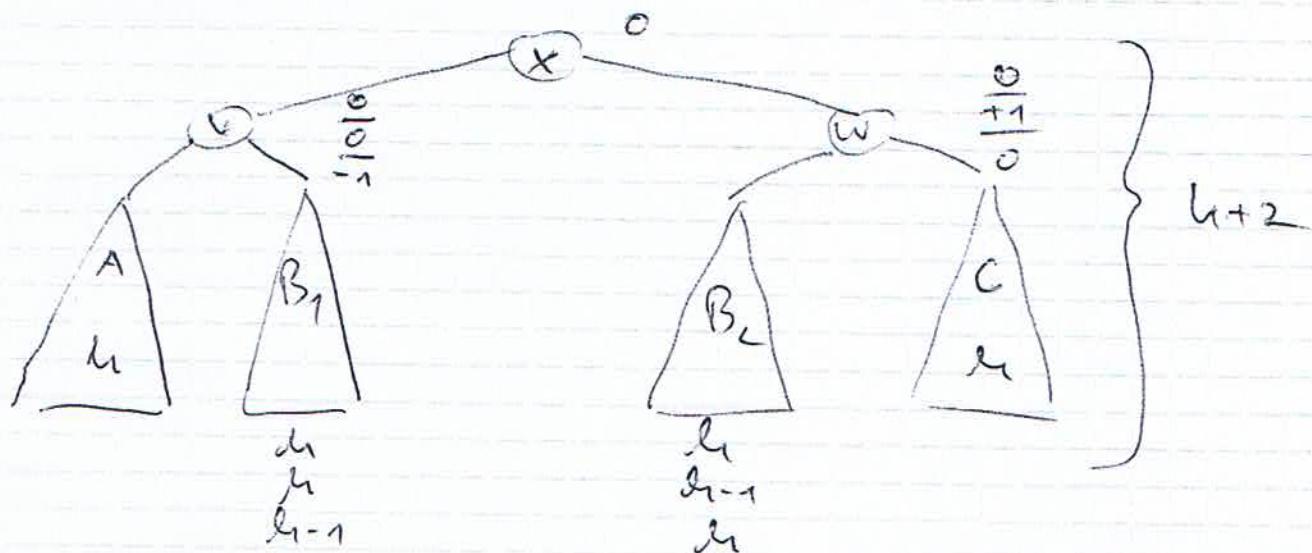
Höhe des Teilbaumes hat sich im Fall i)
nicht verändert. \Rightarrow Vorgängerknoten müssen
nicht betrachtet werden.

Im Fall ii) verringert sich die Höhe des
Teilbaumes um 1. \Rightarrow Vater(x) muss noch
betrachtet werden.

iii)



\rightsquigarrow
Doppelrolle



Die Höhe des Teilbaumes verringert sich um 1,
so daß Vater(x) noch betrachtet werden muß.

- Rebalancierungen enden spätestens beim Knoten n bzw. bei der Wurzel des Baumes.
- Rebalancierungen werden nur auf dem Suchpfad durchgeführt.



Setz 1.3

Die Operationen Zugriff, Einfügen und Streichen können in AVL-Bäumen mit n Blättern in $O(\log n)$ Zeit ausgeführt werden.

1.2.3 B-Bäume

- Eigenschaften von vollständig ausgeglichenen binären Suchbäumen:

1. Alle inneren Knoten haben zwei Söhne.
2. Die Tiefen zweier Blätter unterscheiden sich maximal um 1.



größere Freiheitsgrade um effizientes Einfügen und Streichen zu ermöglichen.

AVL-Bäume

Bedingung bzgl. der Tiefe der Blätter aufgehalten. ($\text{Setz 1.2} \Rightarrow$

$$\text{Differenz} \leq 1,4405 \log(n+1)$$

belmächtigter Baum, die Eigenschaft 2. erfüllt
liest, jedoch Eigenschaft 1. erfüllt:

Ein Baum T ist ein \mathfrak{B} -Baum der Ordnung k ,
 $k \in \mathbb{N}$, $k > 2$, falls gilt:

1. Alle Blätter haben dieselbe Tiefe.
2. Die Wurzel hat mindestens zwei und jeder andere innere Knoten mindestens k Söhne.
3. Jeder innere Knoten hat höchstens $2k - 1$ Söhne.

Satz 1.4

Sei T ein \mathfrak{B} -Baum der Ordnung k mit Höhe h und n Blättern. Dann gilt:

$$2 \cdot k^{h-1} \leq n \leq (2k-1)^h.$$

Beweis:

Anzahl der Blätter in T ist minimal, wenn die Wurzel genau 2 und jeder andere innere Knoten genau k Söhne hat. Also gilt

$$2 \cdot k^{h-1} \leq n.$$

Anzahl der Blätter in T ist maximal, wenn jeder innere Knoten genau $2k-1$ Söhne besitzt. Also gilt

$$n \leq (2k-1)^h$$

Korollar 1.1

Sei T ein B-Baum der Ordnung k mit n Blättern. Dann gilt für seine Höhe h

$$\log_{(2k-1)} n \leq h \leq 1 + \log_k \frac{n}{2}$$

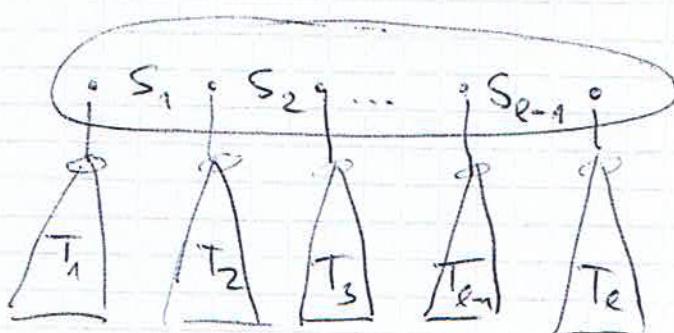
WTA

Vorteil von B-Bäumen:

- gut geeignet zur Speicherung großer Mengen, die nicht in gesamt in den Hauptspeicher abgelegt werden können.
 - Ordnung k wird häufig überstellt, daß ein Knoten eine ganze Seite füllt.
- ⇒

in Anwendungen ist die Höhe meistens genug.

Anwendung des Schlüssel in sogenannten B-Bäumen:



einer Knoten
mit ℓ Söhnen.
enthält
 $\ell - 1$ Schlüssel
 ℓ Kuge auf Söhne

Stets gilt $\forall v \in T_i \quad \forall$ Schlüssel $s \in v$:

$$\begin{cases} s \leq s_i & \text{falls } i=1 \\ s_{i-1} < s \leq s_i & \text{falls } 1 < i < \ell \\ s_{\ell-1} < s & \text{falls } i = \ell \end{cases}$$

Zugriff (a, S):

Vergleiche a mit den Schlüsseln in der Wurzel w .

Sei r die Anzahl der Söhne von w . Sei s_j der kleinste Schlüssel in w mit $a \leq s_j$, falls solcher existiert. Dann gilt:

$a = s_j$: Bei knotenorientierter Speicherung ist die Information gefunden. Bei blattorientierter Speicherung suchen wir in T_j weiter.

$a < s_j$: Wir suchen in T_j weiter.

$a > s_j$: D.h., s_j existiert nicht. Wir suchen in T_r weiter.

Falls der betrachtete Knoten ein Blatt ist und nicht den Schlüssel enthält, dann ist a nicht im Suchbaum gespeichert.

Wir behandeln nun die Operationen Einfügen und Streichen in B-Bäumen mit knotenorientierter Speicherung.

Einfügen (a, S):

- Führe Zugriff (a, S) aus.
- Falls $a \in S$, dann wird der Schlüssel a gefunden und muss nicht noch einmal eingefügt werden.
- Andernfalls endet die Suche in einem Blatt b . Seien

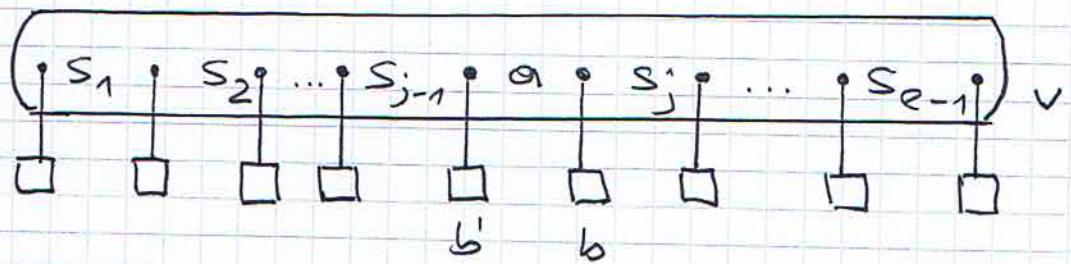
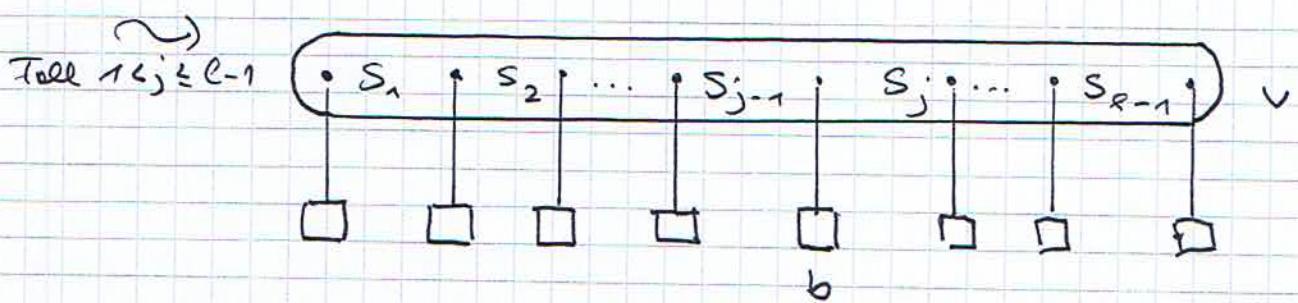
- $v = \text{Vater}(b)$,
- ℓ die Anzahl der Söhne von v und
- s_j kleinster Schlüssel in v mit $a < s_j$, falls solcher existiert.



v erhält neuen Schlüssel a und ein zu a korrespondierendes neues Blatt b' , wobei a

$\left\{ \begin{array}{l} \text{links von } s_1 \\ \text{zwischen } s_{j-1} \text{ und } s_j \\ \text{rechts von } s_{e-1} \end{array} \right.$	falls $j = 1$
	falls $1 < j \leq \ell - 1$
	falls s_j nicht existiert

plaziert wird.



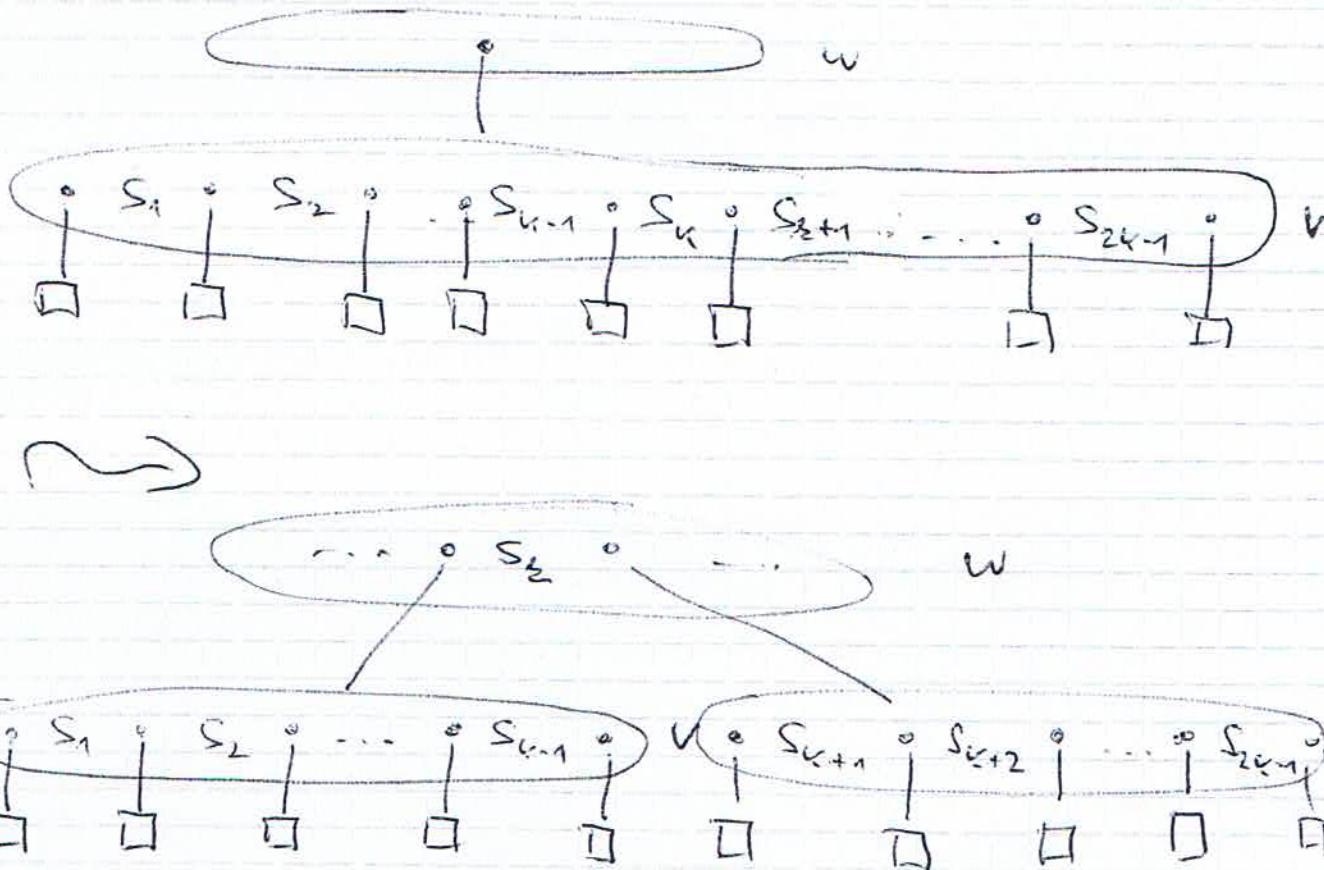
$\ell < 2k-1$: Dann hat v nach Einfügen (a, s) maximal $2k-1$ Söhne. ✓

$\ell = 2k-1$: Dann hat v nach Einfügen (a, s) exakt $2k$ Söhne.



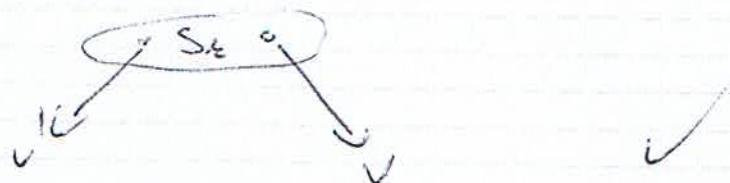
Konstruktion ist notwendig.

Idee: Aufteilen von v in die Menge.



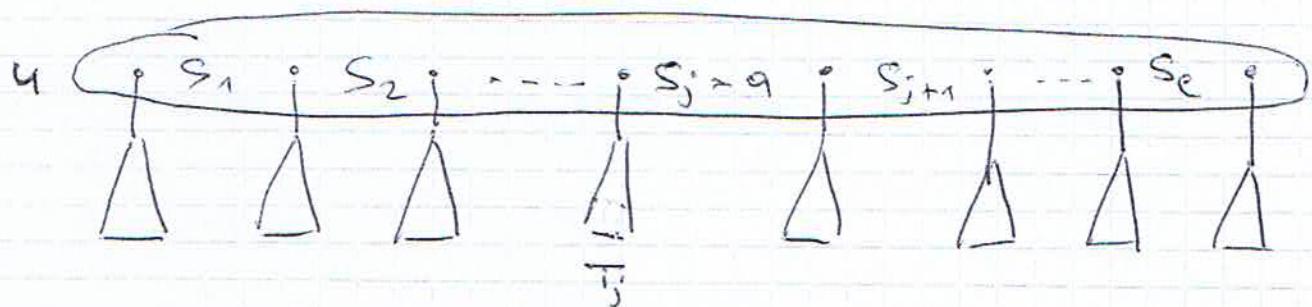
Effekt:

- v und v' haben k Blätter ✓
- w hat einen Blätter mehr als v ✓
- analoge Belohnung für w
- Falls v keinen Vater in T besitzt, also die Wurzel ist, dann kreieren wir eine neue Wurzel w



Streichen (a, S):

- Führe Zugriff (a, S) aus.
 - Falls $a \notin S$, dann endet die Zugriffoperation erfolglos und die Streicheoperation ist beendet.
 - Andernfalls endet die Suche in einem Knoten u , der den Schlüssel $s_j = a$ enthält.



Sei:

- \checkmark Vater des am weitesten rechts stehende Blätter in T_j

$v = u$: D.h. T_j besteht nur aus einem Blatt:

- entferne T_j und s_j eratlös

\leadsto

Anzahl der Söhne von \checkmark verringert sich um 1.

$v \neq u$:

Dann ist der letzte Schlüssel s im v oder

größter Schlüssel in T_j .

- Ersetze in v s_j durch s
- Streiche in v s erzielbar und entferne des Blattes.



Anzahl der Söhne von v verringert sich um 1.
Obwohl von v sinkt sich die Struktur des Baumes nicht.

Sei l die Anzahl der Söhne von v nach Durchführung der Streichoperation.

- $l \geq k$ oder $l \geq 2$ und v Wurzel des resultierenden Baumes T' .
- $l = k-1$ und $v \neq \text{Wurzel}(T')$

\Rightarrow

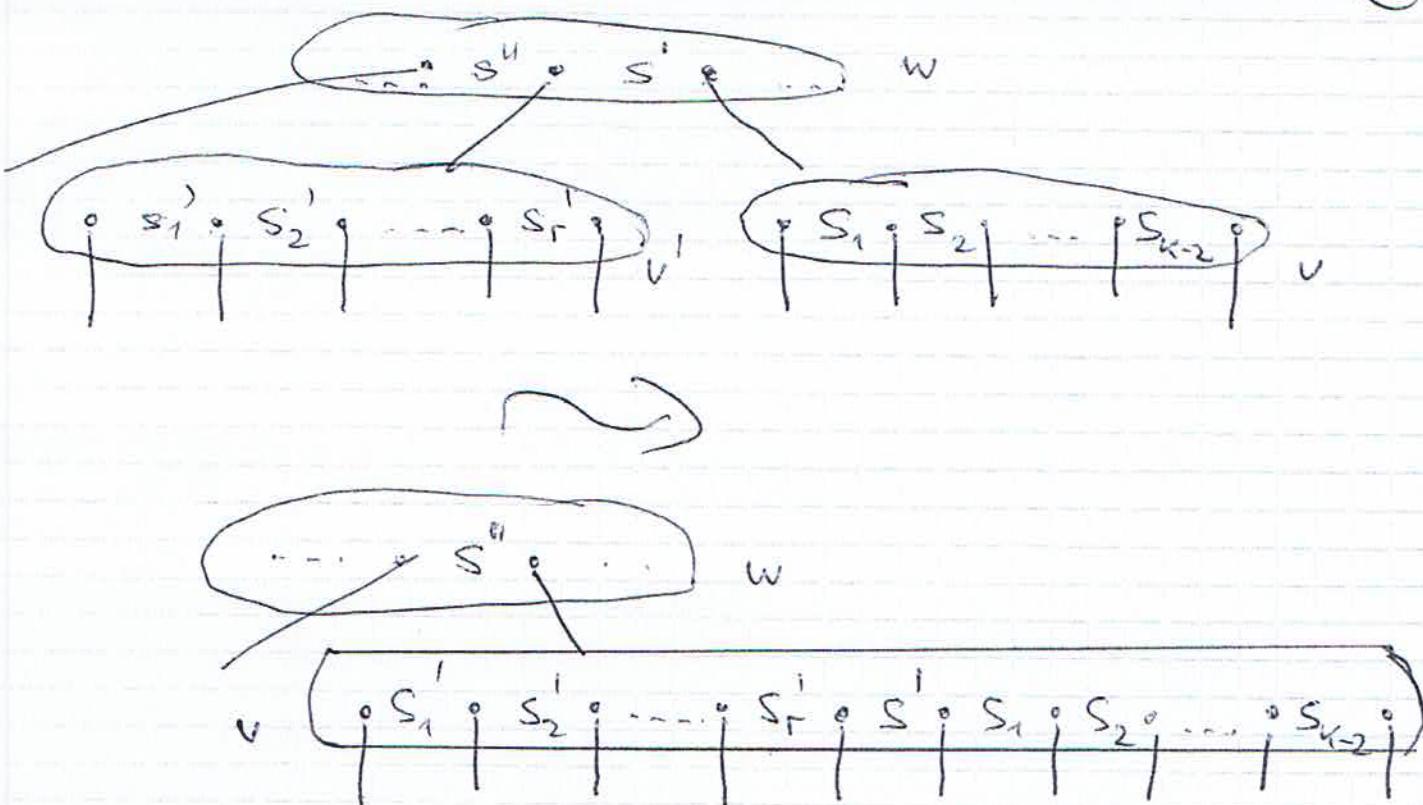
Umstrukturierung ist notwendig

Dann gilt:

v besitzt mindestens einen Bruder v' , der unmittelbar neben v in T' steht.

O.B.d.A. sei v' links von v in T'

Idee: Verschmelzung von v und v' zu einem Knoten.



Effekt:

- w hat einen Solen weniger
- $2k-1 \leq \underbrace{(r'+1) + (k-1)}_m \leq 3k-2$

$$\underline{m = 2k-1} :$$

~ v in Ordnung. Analoge Betrachtung für w

$$\underline{m > 2k-1} :$$

~

Aufteilung von v in der Mitte.

~

- resultierende Knoete in Ordnung

- w hat wieder einen Solen weniger



- $\ell = 1$

Dann ist v die Wurzel des resultierenden Baumes T' und enthält keinen Schlüssel. Wir streichen nun v . Der einzige Sohn von v ist die Wurzel des Baumes und der Streichvorgang ist leerlich.

O -Schreibweise einführen. (auch Ω und Θ)
Aufwand: bereits in ADIP passiert

- pro inneren Knoten: $O(\ell)$

- Anzahl der betrachteten inneren Knoten:
 $O(\log_2 n)$

Seite 1.5

Die Operationen Zugriff, Einfügen und Streichen können in B-Bäumen über Ordnung \leq in Zeit $O(k \cdot \log_2 n)$, wobei n die Anzahl der im Baum gespeicherten Schlüssel ist, durchgeführt werden.

1.2.4 Trie

Universum $U = \Sigma^{\leq k}$, $|\Sigma| = k$

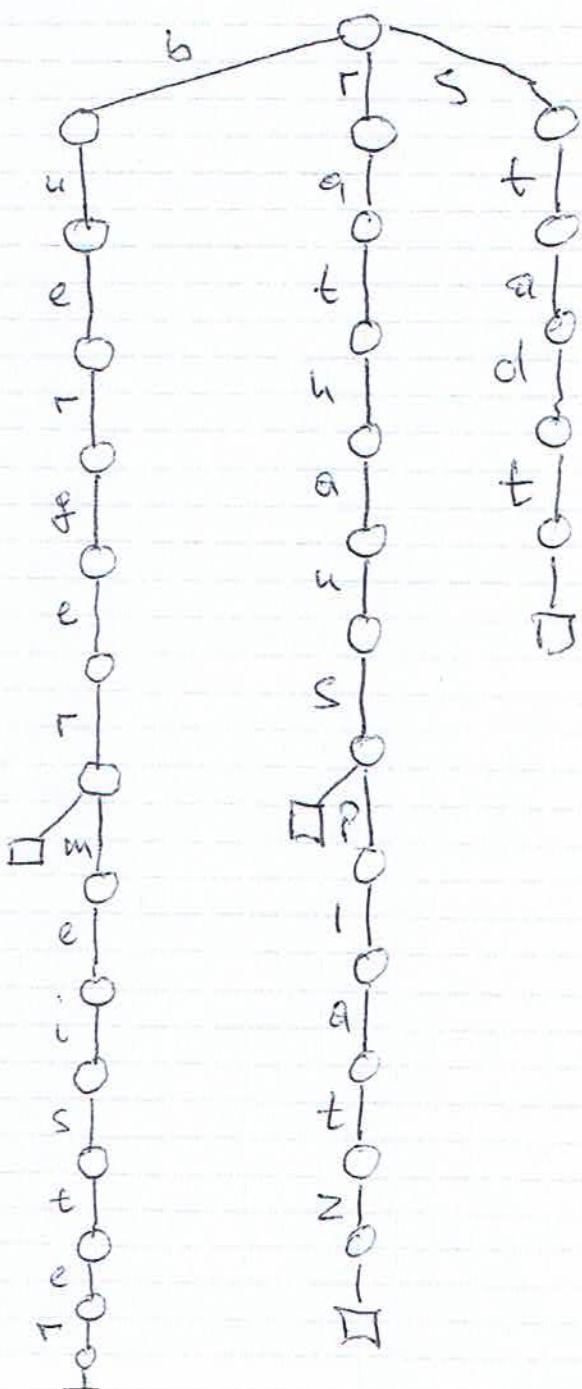
Ein Trie bezüglich dem Alphabet Σ ist ein Baum $T = (V, E)$, für den gilt:

1. Jeder innere Knoten hat Ausgangsgrad $\leq k$.

2. Die ausgehenden Kanten eines inneren Knotens sind mit paarweise verschiedenen Elementen von Σ beschriftet.

Beispiel:

$$\Sigma = \{a, b, c, \dots, z\}$$

$$S = \{ \text{buerges, buergermeister, rathaus,}\newline \text{rathausplatz, stadt} \}$$


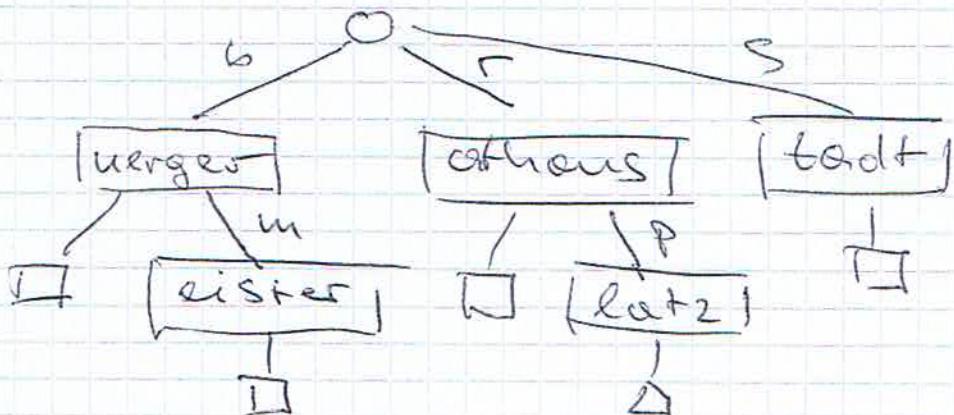
Menge der Pfade von der Wurzel zu einem Blatt

\cong

Menge der Schlüsselelemente in S.

Kontinuierlichlängen dieser Pfade entsprechen zu den Schlüsseln.

- Präfixfrei (dann können Werte zu Blättern Zuordnung erhalten.)
- Komprimierung.

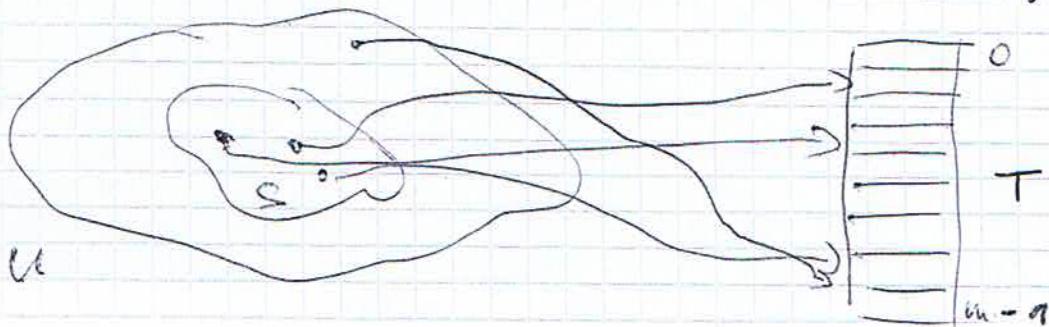


1.3 Hashing

- erfordert nicht, daß Menge geordnet ist.

Hashing benötigt

- ein Feld $T[0:m-1]$, die Hashtafel
- eine Funktion $h: U \rightarrow \{0, 1, \dots, m-1\}$



Sei $S \subseteq U$ die zu verwaltende Menge

Ziel:

Jedes Element $x \in S$ in $T[h(x)]$ zu speichern.

Beispiel:

$$m = 5, \quad S = \{3, 15, 22, 24\}$$

$$h(x) = x \bmod 5$$

0	15
1	
2	22
3	3
4	24

Kollision, falls 22 durch 20 ersetzt wird.

□

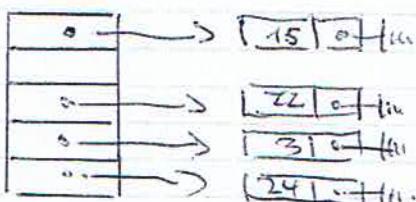
Problem:

Was tun, falls $h(x) = h(y)$ für $x, y \in S, x \neq y$?

Diese Einigkeit heißt Kollision

1.3.1 Kollisionsbehandlung mittels verknüpften Listen

Hashtafel ist ein Feld von linearen Listen



~~Modifikation:~~

1. Feldkomponente wird in Tafel gespeichert.

Zugriff (x, S):

- (1) Berechne $h(x)$;
- (2) Besuche das Element x in der Liste $T[h(x)]$.

Einfügen (x, S):

- (1) Berechne $h(x)$;
- (2) Füge x in die Liste $T[h(x)]$ ein.

Streichen (x, S):

- (1) Berechne $h(x)$.
- (2) Streiche x aus der Liste $T[h(x)]$.

Aufwand hierfür:

- 1.) Kosten zur Berechnung des Funktionswertes $h(x)$
- 2.) Zeit für die Durchmusterung der Liste $T[h(x)]$

Annahme:

h ist soart einfach, daß $h(x)$ in konstante Zeit berechnet werden kann.

$1 + \delta_h(x, S)$ Kosten für eine Operation bzgl.
Schlüssel x ,

wobei

$$\delta_h(x, S) = \sum_{y \in S} \delta_h(x, y) \quad \text{mit}$$

$$\delta_h(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{falls } h(x) = h(y) \text{ und } x \neq y \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

ungünstiger Fall:

$$h(x) = c_0 \quad \forall x \in S \text{ für eine Konstante } c_0$$

Satz 1.6

Die Operationen Zugriff(a, S) und Schreiben(a, S) benötigen im Worst Case $\Omega(|S|)$ Zeit.

Ziel:

Analyse der erwarteten benötigten Zeit einer Folge von n Einfüge-, Schreibe- und Zugriffoperationen bei aufangs leerer Hashfunktion unter folgenden Annahmen:

1. Die Hashfunktion $h: U \rightarrow [0..m-1]$ streut das Universum gleichmäßig über das Intervall $[0..m-1]$. D.h.,
 $\forall i, j \in [0..m-1]$ gilt: $|h^{-1}(i)| - |h^{-1}(j)| \leq 1$.
2. Sämtliche Elemente des Universums sind mit gleicher Wahrscheinlichkeit Argument der nächsten Operation. D.h., für alle $x \in U$ und $k \geq 1$ ist x mit Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{m^k}$ Argument der k -ten Operation.

Sei

x_k das Argument der k -ten Operation.

Dann folgt aus obigen Annahmen

$$\text{prob}(h(x_2) = i) = \frac{1}{m} \quad \forall i \in \{0, 1, \dots, m-1\}$$



Wahrscheinlichkeit für $h(x_2) = i$.

Satz 1.7

Unter obigen Annahmen ist der Erwartungswert für die von einer Folge von n Einfüge-, Streiche- und Zugriffsoperationen benötigte Zeit $T(n, m) \leq (1 + \beta/2) \cdot n$, wobei $\beta := \frac{n}{m}$ der maximal mögliche Belegungsfaktor der Hashtafel ist.

Beweis:

Beobachtung:

Falls wir jeder Liste i , $0 \leq i \leq m$ einen Zähler $e(i)$ zuordnen, so dass stets der Wert des Zählers $e(i)$ größer gleich der Länge der Liste i ist und wir, falls eine Operation die i -te Liste betrifft, als Aufwand $1 + e(i)$ zählen, dann ist der gezählte Wert stets mindestens so groß wie die benötigte Zeit.

Start: $e(i) := 0 \quad \forall i \in \{0, 1, \dots, m-1\}$

Regel:

immer wenn eine Operation die i -te Liste betrifft, addieren wir unabhängig vom Typ der Operation eine Einheit auf den Zähler $e(i)$.

\Rightarrow

$l(i)$ ist stets eine obere Schranke für die Länge der i -ten Liste.

Zunächst berechnen wir den erwarteten gezählten Wert EC_{k+1} der $(k+1)$ -ten Operation.

Annahme: $l(x_{k+1}) = i$.

Bezeichne $\text{prob}(l_k(i) = j)$ die Wahrscheinlichkeit, dass der Zähler $l(i)$ nach der k -ten Operation den Wert j hat. Dann gilt

$$EC_{k+1} = 1 + \sum_{j \geq 0} \text{prob}(l_k(i) = j) \cdot j.$$

Für $j \geq 1$ gilt

$$\text{prob}(l_k(i) = j) = \binom{k}{j} \left(\frac{1}{m}\right)^j \left(1 - \frac{1}{m}\right)^{k-j}.$$

Also gilt

$$\begin{aligned} EC_{k+1} &= 1 + \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} \left(\frac{1}{m}\right)^j \left(1 - \frac{1}{m}\right)^{k-j} \cdot j \\ &= 1 + \frac{k}{m} \sum_{j=1}^k \binom{k-1}{j-1} \left(\frac{1}{m}\right)^{j-1} \left(1 - \frac{1}{m}\right)^{(k-1)-(j-1)} \\ &= 1 + \frac{k}{m} \left(\frac{1}{m} + \left(1 - \frac{1}{m}\right)\right)^{k-1} \quad (\text{Binomialer Lehrsatz}) \\ &= 1 + \frac{k}{m}. \end{aligned}$$

Insgesamt ergibt sich somit für den erwarteten gezählten Wert $EC(n)$ von n Einfüge-, Streiche- und Zugriffoperationen folgende Abschätzung:

$$\begin{aligned}
 EC(u) &= \sum_{k=1}^n EC_k \\
 &= \sum_{k=0}^{n-1} \left(1 + \frac{k}{m}\right) \\
 &= n + \frac{1}{m} \cdot \sum_{k=0}^{n-1} k \\
 &= n + \frac{1}{m} \cdot \frac{n(n-1)}{2} \\
 &= \left(1 + \frac{n-1}{2m}\right) \cdot n \\
 &< \left(1 + \frac{1}{2} \cdot \frac{n}{m}\right) \cdot n \\
 &= \left(1 + \frac{1}{2}\right) \cdot n.
 \end{aligned}$$

41

Frage:

Wie realistisch sind die Annahmen 1 und 2?

Annahme 1:

Kann nicht durch Verwendung der Divisionsmethode sicher gestellt werden.

$$h_i: U \rightarrow [0..m-1], \text{ wobei} \\ h_i(x) = x \bmod m.$$

Annahme 2:

kritisch.

Bemerkung:

- erwarteter Verhältnis beträgt vom Belegungsfaktor $\beta = \frac{n}{m}$ ab.

β durch Konstante bestimmt \Rightarrow erwarteter Verhältnis ist konstant.

Frage: Kann dies sicher gestellt werden?

Antwort: mittels Anpassung von m .

- Folge $T_0, T_1, T_2, \dots, T_i, \dots$ von Hashtabellen der Größe $m, 2m, \dots, 2^i \cdot m, \dots$
- Für jedes i Hashfunktion $h_i: U \rightarrow [0..2^{i+m}-1]$.

Ziel:

Verwendung der Hashtabellen, so daß stets $\beta \in (\frac{1}{4}, 1)$.

Annahme: T_i aktuelle Flashtafel.

- β wird zu 1:

Umspielen $T_i \rightarrow T_{i+1}$.

Zeit: $O(2^i m)$

Belagsfaktor von T_{i+1} : $\frac{1}{2}$

\Rightarrow

$\geq \frac{1}{4} \cdot 2^{i+1} m$ Operationen vor nächste
Umspielierung.

- β wird zu $\frac{1}{4}$:

Umspielen $T_i \rightarrow T_{i-1}$ (falls $i > 0$).

Zeit: $O(\frac{1}{4} \cdot 2^i m)$

Belagsfaktor von T_{i-1} : $\frac{1}{2}$

\Rightarrow

$\geq \frac{1}{4} \cdot 2^{i-1} m$ Operationen vor nächste
Umspielierung.

Beobachtung:

- In beiden Fällen gilt:

Kosten Umspielung $\leq O(2 \times \# \text{Operationen seit der letzten US})$.

\Rightarrow

Verteilung der Umspielungskosten auf einzelne
Operationen impliziert $O(1)$ erwartete
mittlere Kosten.

- Falls $i = 0$, dann kann $\beta \leq \frac{1}{4}$ sein. (44)

1.3.2 Kollisionsauflösung mittels offener Adressierung

Idee:

Alle Elemente werden in der Hashtafel gespeichert. Hierzu ordnet jedes Element x in einer Folge $h(x, i)$, $i = 0, 1, 2, \dots$ von Tafelpositionen. Durchumstellung dieser Folge, wenn eine Operation bzgl. des Schlüssels x durchgeführt wird.

Probleme:

- Organisation der Operation Zugriff(a, S)

Frage: Wenn terminiert diese Operation im Fall der erfolglosen Suche?

- Nach Beendigung der gesuchten Probefolge
- ~) benötigte Zeit ist stetig Δ (in)
- Nach Betrachtung einer leeren Tafelposition.
- ~) Durchführung von Streiche(a, S) ist schwierig.

mögliche Lösung:

- anstatt a aus T zu entfernen, wird die treffende Position mit "gelöschen" über-

schließen. Eine Einfügeoperation behandelt solche Tafelpositionen als wäre sie leer.

Methoden zur Konstruktion der Probefolge

Sei $h': U \rightarrow \{0, 1, \dots, m-1\}$ eine Hashfunktion.

1) Lineares Sondieren

Probefolge für $x \in U$:

$$h(x, i) = (h'(x) + i) \bmod m.$$

Vorteil: Leicht zu implementieren

Nachteil: Lange Cluster haben stärkere Tendenz zu wachsen, als kurze Cluster.
(primäre Häufung)

2) Quadratisches Sondieren

Probefolge für $x \in U$:

$$h(x, i) = (h'(x) + c_1 i + c_2 i^2) \bmod m,$$

wobei c_1 und $c_2 \neq 0$ Konstanten sind.

Nachteil:

Für $x, y \in U$ mit $h(x, 0) = h(y, 0)$ sind die Probefolgen identisch.
(sekundäre Häufung)

3) Double Hashing

$h_1: U \rightarrow [0..m-1]$, $h_2: U \rightarrow [0..m-2]$
Hashfunktionen.

Probefolge für $x \in U$:

$$h(x, i) = (h_1(x) + i h_2(x)) \bmod m.$$

Vorteil:

Probefolge hängt auf zwei Arten und Weisen vom Schlüssel x ab.

aber:

- m und $h_2(x)$ müssen zumindest prim sein, damit die Probefolge die gesuchte Hashtafel besucht.

empfehlene Realisierung:

- Wähle m als Potenz von 2 und $h_2(x)$ ungerade.
- Da verschiedene $(h_1(x), h_2(x))$ - Paare zu verschiedenen Probefolgen führen, ist die Anzahl der verwendeten Probefolgen quadratisch in m . (im Gegensatz zu linearer und quadratischer Sache, wo diese Anzahl gleich m ist.)

1.4 Datenstrukturen für disjunkte Mengen

gegeben: n paarweise disjunkte einelementige Mengen S_1, S_2, \dots, S_n .

O.B.d.A sei $S_i = \{i\}$, $1 \leq i \leq n$.

Operationen:

FIND(x): Bestimme den Namen derjenigen Menge, die das Element x enthält.

UNION(A, B, C): Vereinige die Mengen A und B und gib der neuen Menge den Namen C .

Aufgabe:

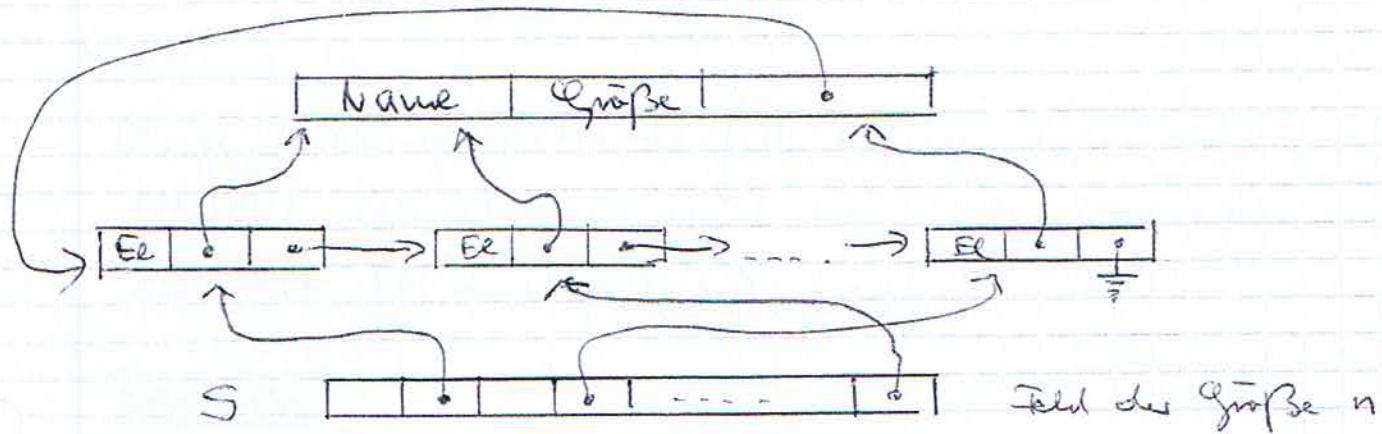
Durchführung einer Folge von UNION- und FIND-Operationen.

Mögliche Randbedingungen:

- 1) Die Operationen werden on-line durchgeführt. D.h., jede Operation muss vollständig durchgeführt sein, bevor die nächste Operation bekannt gegeben wird.

2. Die UNION-Operationen sind in voraus bekannt.

Datenstruktur:



- $S[i]$ Punkte auf Record, der i enthält.

FIND(i): Greife über $S[i]$ auf denjenigen Record zu, der i enthält. Über diesen Record bestimme denjenigen Record, der den Kettennamen enthält.

UNION(A,B,C): Annahme: Records, die die Mengen A und B enthalten, seien bekannt. O.B.d.A. sei $|A| > |B|$.

(1) Ändere jeden Zeiger auf den Namensrecords der Menge B in einem Zeiger auf den Namensrecord der Menge A.

(2) Hänge die verketten Liste der Menge A an das Ende der verketten Liste der Menge B. Addiere die Größe der Menge A und die Größe der Menge B und erzeuge die Größenkenn-