

$$m^{1-\alpha} \geq \frac{2(S^d + 1)}{-\log(1-\epsilon)}$$

$$\Leftrightarrow S^d m^\alpha + m^\alpha \leq -\frac{1}{2} m \log(1-\epsilon).$$

Somit erhalten wir wegen $m^\alpha \geq 1$:

$$\begin{aligned} \Gamma &\leq 2^{S^d m^\alpha + 1} \\ &\leq 2^{-\frac{m}{2} \log(1-\epsilon)} \\ &= (1-\epsilon)^{-\frac{m}{2}} \end{aligned}$$

Lemma 5.1 \Rightarrow

$$\begin{aligned} \Pr \left(\sum_{v: f_c(v) + f_{\bar{c}}(v)} P(v) \geq \epsilon \right) &< (1-\epsilon)^m \cdot \Gamma \\ &\leq (1-\epsilon)^m \cdot (1-\epsilon)^{-\frac{m}{2}} \\ &= (1-\epsilon)^{\frac{m}{2}} \end{aligned}$$

Wegen

$$\begin{aligned} m \geq \frac{2 \cdot \log \frac{1}{\delta}}{-\log(1-\epsilon)} &\quad \text{gilt:} \\ (1-\epsilon)^{\frac{m}{2}} \leq (1-\epsilon)^{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{-\log(1-\epsilon)}} & \\ = 2^{\frac{\log(1-\epsilon) \log \frac{1}{\delta}}{-\log(1-\epsilon)}} & \\ = 2^{-\log \frac{1}{\delta}} & \\ = \delta & \end{aligned}$$

$$= 2^{\log \delta}$$

$$= \delta.$$

Also gilt

$$\Pr \left(\sum_{v: f_c(v) \neq f_{\bar{c}}(v)} P(v) \geq \varepsilon \right) < \delta,$$

So dass unser Satz unter der Voraussetzung, dass das Lemma 5.1 korrekt ist, bewiesen ist. \blacksquare

Bew. von Le 5.1:

Sei

$$B := \left\{ \bar{c} \in C' \mid \sum_{v: f_c(v) \neq f_{\bar{c}}(v)} P(v) \geq \varepsilon \right\}.$$

Betrachten wir $\bar{c} \in B$. Bezeichne $E_{\bar{c}}$ das Ereignis, dass sich \bar{c} bei allen m unabhängig gewählten Beispielen bezüglich der Werte der charakteristischen Funktion genauso wie das zu lernende Konzept c verhält.

Für jedes $\bar{c} \in B$ ist die Wahrscheinlichkeit, dass sich c und \bar{c} für ein zufälliges Beispiel unterscheiden $\geq \varepsilon$.

Da die m Beispiele unabhängig gemäß der

Wahrscheinlichkeitsverteilung P gewählt werden, gilt:

$$\Pr(E_{\bar{c}}) < (1-\varepsilon)^m$$

Hieraus folgt wegen $|B| \leq |C| = r$

$$\Pr\left(\bigcup_{\bar{c} \in B} E_{\bar{c}}\right) < (1-\varepsilon)^m \cdot r.$$

5.3 Samplekomplexität von PAC-Lernalgorithmen

Frage:

Gibt es eine Beziehung zwischen der Anzahl der zum Lernen benötigten Beispielen und interessante Eigenschaften der zugrunde liegenden Konzeptklasse?

Ziel: Beantwortung obiger Frage.

Sei \mathcal{A} ein Lernalgorithmus für eine Konzeptklasse C . Dann heißt die Funktion

$$s: (0,1] \times (0,1] \times \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N},$$

wobei $s(\varepsilon, \delta, n)$ die maximale Anzahl der Befragungen des Orakels EXAMPLE durch \mathcal{A} bei Eingabe ε, δ und n ist, Samplekomplexität des Lernalgorithmus \mathcal{A} . Dabei wird

das Maximum über alle zu lernenden Konzepte $c \in C$ und alle Wahrscheinlichkeitsverteilungen P auf $S^{\leq n}$ genommen.

Eine Konzeptklasse C heißt polynomiell samplelebar, falls ein Lernalgorithmus σ für C und ein Polynom p existieren, so dass $\forall (\epsilon, \delta, n) \in (0, 1] \times (0, 1] \times \mathbb{N}$ stets $S(\epsilon, \delta, n) \leq p(\frac{1}{\epsilon}, \frac{1}{\delta}, n)$.

Seien C eine Konzeptklasse mit zugehörigen Ereignisraum S und $S' \subseteq S$ eine Beispielmenge. Dann besteht $\Pi_C(S')$ genau aus denjenigen Teilmengen von S' , die sich als Durchschnitt eines Konzeptes $c \in C$ mit S' schreiben lassen. D.h.,

$$\Pi_C(S') := \{c \cap S' \mid c \in C\}.$$

Wir sagen C zerlegt $S' \subseteq S$, falls $\Pi_C(S')$ die Potenzmenge von S' ist; d.h.,

$$\Pi_C(S') = 2^{S'}.$$

Beispiel:

Seien

• $S := \mathbb{N}_0$ der Ereignisraum

• $S' := \{0, 1, 2\}$ eine Beispielmenge und

$$C := \{ \{0,2,4\}, \{0,4\}, \{2\}, \{4\}, \{0,2\}, \{0,1,2\}, \{1,2\}, \{1,4\}, \{0,1,4\} \}$$

Dann zerlegt C die Beispielmengemenge S'.
(überzeugen Sie sich).

Interpretation:

Wenn C die Menge $S' \subseteq S$ zerlegt, dann ist jedes Beispiel $x \in S'$ von den anderen Beispielen in S' unabhängig. D.h., das Wissen $x \in c$ für ein Konzept c sagt nichts über das Enthaltensein irgendeines anderen Beispiels $y \in S'$ in c aus. Je größer die Elementanzahl einer Menge, die von einer Konzeptklasse C zerlegt wird, umso schwieriger ist es, die Konzeptklasse C zu lernen.

Die Vapnik-Chervonenkis (VC) - Dimension $D_{VC}(C)$ von C ist das maximale $d \in \mathbb{N}$, so dass $S' \subseteq S$ mit $|S'| = d$ und C zerlegt S' existiert.

Bemerkung:

- Um zu beweisen, dass die VC-Dimension einer Konzeptklasse C mindestens d ist, genügt es eine Beispielmengemenge S' der Größe

d zu konstruieren und zu zeigen, dass C die Beispielmengemenge S' zerlegt.

- Um zu zeigen, dass die VC-Dimension einer Konzeptklasse C höchstens d ist muss gezeigt werden, dass jede Beispielmengemenge der Größe $d+1$ nicht von C zerlegt wird.
- Um für eine Beispielmengemenge S' zu zeigen, dass diese nicht von einer Konzeptklasse C zerlegt wird, genügt es, für eine Teilmenge $S'' \subseteq S'$ zu beweisen, dass kein Konzept $c \in C$ mit $c \cap S' = S''$ existiert.

Beispiel:

Wir betrachten zwei geometrische Konzeptklassen und berechnen ihre VC-Dimension.

9) Seien

- die reelle Gerade der Ereignisraum S_1 , und
- die Menge der abgeschlossenen Intervalle auf S_1 , die Konzeptklasse C_1 .

\Rightarrow

C_1 zerlegt jede Beispielmengemenge bestehend aus zwei beliebigen Punkten auf S_1

aber

\nexists Beispielmengemenge S'_1 bestehend aus drei Punkten

auf S_1 , die C_1 zerlegt.

\Rightarrow
VC-Dimension der Konzeptklasse C_1 ist zwei.

b) Seien

- die reelle Ebene der Ereignisraum S_2 und
- die Menge der Halbebenen von S_2 die Konzeptklasse C_2 .

Sei S'_2 eine Menge von drei beliebigen Punkten in S_2 , die nicht auf einer Geraden liegen.

\Rightarrow
 C_2 zerlegt die Beispielmenge S'_2 .

\Rightarrow
VC-Dimension der Konzeptklasse C_2 ist \geq drei

Beh.: VC-Dimension von C_2 ist \leq vier.

Bew.:

Betrachte vier beliebige Punkte \checkmark in der Ebene. S'_2
Drei Fälle können eintreten

- 1, Mindestens drei der Punkte liegen auf derselben Geraden

- 2) Es liegen maximal zwei Punkte auf derselben Gerade und alle vier Punkte liegen auf der von ihnen definierten konvexen Hülle.
- 3) Drei der vier Punkte definieren die konvexe Hülle und der vierte Punkt liegt im Inneren der konvexen Hülle.

Wir diskutieren die drei Fälle nacheinander.

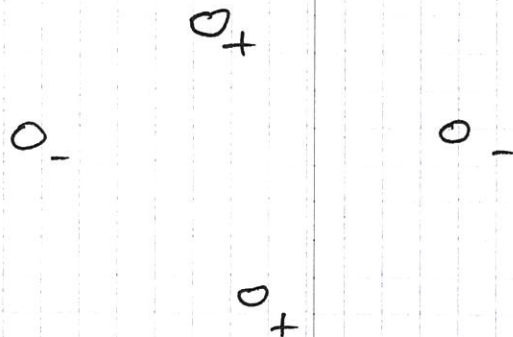
1. Fall:

⊘ Halbebene, die von drei Punkten auf derselben Gerade die beiden äußersten Punkte und nicht den inneren Punkt enthält.

⇒

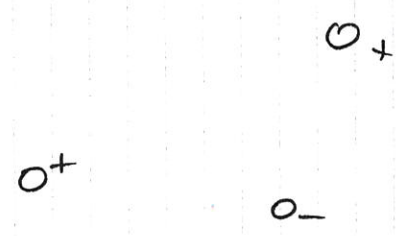
C_2 zerlegt Beispielmenge S_2' nicht.

2. Fall:



Betrachte Beispielmenge S_2'' , die aus zwei auf der konvexen Hülle gegenüberliegenden Punkten besteht. ⊘ Halbebene, die die Punkte in S_2'' und nicht mindestens einen Punkt in $S_2' \setminus S_2''$ enthält. ⇒ C_2 zerlegt die Beispielmenge S_2' nicht.

3. Fall



Betrachte die Beispielmengemenge S_2^4 , die exakt drei Punkte auf der konvexen Hülle enthält.
 \nexists Halbebene, die S_2^4 und nicht den Punkt in $S_2' \setminus S_2^4$ enthält.

$\Rightarrow C_2$ zerlegt Beispielmengemenge S_2' nicht ■

Insgesamt gilt

$$D_{VC}(C_2) = 3.$$



Übung:

Seien die euklidische Ebene \mathbb{R}^2 der Ereignisraum S und die Menge der zu den Koordinatenachsen parallelen Rechtecke die Konzeptklasse C . Zeigen Sie, dass vier die VC-Dimension von C ist.

Lemma 5.2

Seien S eine endliche Menge, C eine Konzeptklasse mit zugehörigen Ereignisraum S . und

$d := D_{VC}(C)$. Dann gilt

$$2^d \leq |C| \leq (|S|+1)^d$$

Beweis:

Da C eine Menge $S' \subseteq S$ mit $|S'| = d$ zerlegt und die Anzahl der verschiedenen Teilmengen von S' gerade 2^d ist, muss C mindestens 2^d verschiedene Konzepte enthalten.

Die obere Schranke beweisen wir mittels Induktion über $|S|$.

$|S| = 1$:

Dann existieren nur die Konzeptklassen

$$\{\emptyset\}, \{S\} \text{ und } \{\emptyset, S\}.$$

Die Konzeptklassen $\{\emptyset\}$ und $\{S\}$ haben die VC-Dimension 0. $\{\emptyset, S\}$ hat VC-Dimension 1. Also gilt offensichtlich die obere Schranke.

Annahme:

$$|C| \leq (|S|+1)^d \text{ für alle Ereignisräume } S \text{ mit } |S| = k, k \geq 1.$$

$k \rightarrow k+1$:

Sei $|S| = k+1$. Betrachten wir $x \in S$ beliebig aber fest. Seien

$$S_1 := S \setminus \{x\},$$

$$C_1 := \{c_1 \in C \mid \exists c \in C \setminus \{c_1\} \text{ mit } c_1 = c \cup \{x\}\}$$

$$C_2 := C \setminus C_1.$$

Idee:

Herleitung von oberen Schranken für $|C_1|$ und $|C_2|$. deren Summe ist dann eine obere Schranke für $|C|$.

Konstruktion \Rightarrow

Zwei verschiedene Konzepte in C_2 können sich nicht nur bezüglich x unterscheiden.

\Rightarrow

Die Konzepte in C_2 können mittels Beispiele in S_1 unterschieden werden.

\Rightarrow

Wir können C_2 als Konzeptklasse mit zugehöriger Ereignismenge S_1 interpretieren, ohne dass sich hierdurch die Elementanzahl von C_2 ändern würde.

Wegen $C_2 \subseteq C$ kann C_2 keine größere Menge zerlegen als C .

\Rightarrow

$$D_{VC}(C_2) \leq d.$$

Wegen $|S_1| = k$ ist die Induktionsannahme anwendbar.

⇒

$$|C_2| \leq (|S_1| + 1)^d$$

Da alle Konzepte in C_1 x enthalten, unterscheiden sich verschiedene Konzepte in C_1 durch Beispiele aus S_1 .

Ziel: Beweis, dass $D_{VC}(C_1) < d$.

Annahme: C_1 zerlegt $S' \subseteq S_1$ mit $|S'| \geq d$.

Konstruktion von C_1 und $C_2 \Rightarrow$

C zerlegt $S' \cup \{x\}$.

Wegen

$$|S' \cup \{x\}| \geq d+1 \text{ und } D_{VC}(C) = d$$

kann dies nicht sein.

⇒

Teilmenge von S_1 , die C_1 zerlegt, enthalten höchstens $d-1$ Elemente.

Induktionsannahme ⇒

$$|C_1| \leq (|S_1| + 1)^{d-1}$$

Insgesamt erhalten wir

$$\begin{aligned} |C| &= |C \setminus C_1| + |C_1| \\ &\geq |C_2| + |C_1| \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&\leq (|S_1| + 1)^d + (|S_1| + 1)^{d-1} \\
&= (k+1)^d + (k+1)^{d-1} \\
&= (k+2)(k+1)^{d-1} \\
&\leq (k+2)^d \\
&= (|S| + 1)^d.
\end{aligned}$$



Ziel:

Herausarbeitung eines Zusammenhanges zwischen VC-Dimension und polynomialer Samplekomplexität.

Nachfolgend ist stets $\Sigma = \{0, 1\}$.

Seien C eine Konzeptklasse mit zugehörigen Ereignisraum Σ^* und $c \in C$. Die Projektion $c^{\leq n}$ von c auf $\Sigma^{\leq n}$ ist definiert durch

$$c^{\leq n} := c \cap \Sigma^{\leq n}$$

Die Projektion $C^{\leq n}$ von C auf $\Sigma^{\leq n}$ ist dann definiert durch

$$C^{\leq n} := \{c^{\leq n} \mid c \in C\}.$$

Die Funktion $d: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit

$$d(n) = D_{VC}(C^{\leq n}) \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

heißt asymptotische VC-Dimension der Konzeptklasse C . Diese bezeichnen wir mit $D_{VC}^a(C)$.

Wir sagen, C hat polynomielle VC-Dimension, falls ein Polynom p existiert, so dass

$$D_{VC}^a(C)(n) = O(p(n)) \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Folgendes Lemma folgt direkt aus Lemma 5.2:

Lemma 5.3

Seien $n \in \mathbb{N}$ und $d = D_{VC}(C^{\leq n})$. Dann gilt

$$2^{d^d} \leq |C^{\leq n}| \leq 2^{(n+1)d}$$

Beweis:

Nach Substitution von $C^{\leq n}$ für C und von $\Sigma^{\leq n}$ für S in Lemma 5.2 erhalten wir wegen $|\Sigma^{\leq n}| \leq 2^{n+1} - 1$:

$$2^{d^d} \leq |C^{\leq n}| \leq (2^{n+1} - 1 + 1)^{d^d} = 2^{(n+1)d^d}$$

Ziel:

Entwicklung eines Lernalgorithmus für Konzeptklassen mit Ereignisraum Σ^* , dessen Sample Komplexität mit Hilfe der asymptotischen VC-Dimension der Konzeptklasse ausgedrückt werden kann.

Satz 5.4

Sei C eine Konzeptklasse mit zugehörigen Er-
eignisraum Σ^* . Dann existiert ein Lernal-
gorithmus \mathcal{O}_{VC} für C mit Sample Komplexi-
tät

$$s(\varepsilon, \delta, n) = \left\lceil \frac{1}{\varepsilon} \left((n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + \ln \frac{1}{\delta} \right) \right\rceil.$$

Beweis:

Betrachten wir folgenden Lernalgorithmus für C :

Algorithmus \mathcal{O}_{VC}

Eingabe: $\varepsilon, \delta \in (0, 1]$, $n \in \mathbb{N}$.

Ausgabe: $g \in C$.

Methode:

$$m := \frac{1}{\varepsilon} \left((n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + \ln \frac{1}{\delta} \right);$$

Befrage EXAMPLE m -mal;

(* Sei Z die Menge der gesehenen Beispiele. *)

Ermittle ein mit Z konsistentes Konzept $g \in C$;

Ausgabe := g .

Ziel:

Beweis, dass der Algorithmus \mathcal{O}_{VC} die erfor-
derlichen Eigenschaften besitzt.

Sei $c \in C$ das zu lernende Konzept. Dann ist

$$\Pr \left(\sum_{v: f_C(v) \neq f_g(v)} P(v) < \varepsilon \right) \geq 1 - \delta$$

zu beweisen. Der Beweis verläuft ähnlich zum Beweis des Lemmas 5.1. Sei

$$B^{\leq n} := \left\{ h^{\leq n} \in C^{\leq n} \mid \sum_{v \in \Sigma^{\leq n}: f_C(v) \neq f_{h^{\leq n}}(v)} P(v) \geq \varepsilon \right\}.$$

Für jedes $g^{\leq n} \in B^{\leq n}$ ist die Wahrscheinlichkeit, dass sich $f_C(v)$ und $f_{g^{\leq n}}(v)$ für ein zufällig gewähltes Beispiel $v \in \Sigma^{\leq n}$ unterscheiden, mindestens ε .

Bezeichne $E_{g^{\leq n}}$ das Ereignis, dass $g^{\leq n}$ bei allen m unabhängig gewählten Beispielen sich bzgl. der Werte der charakteristischen Funktion genauso wie c verhält. Dann gilt

$$\Pr(E_{g^{\leq n}}) \leq (1 - \varepsilon)^m.$$

Da $c \notin B^{\leq n}$ und somit $|B^{\leq n}| < |C^{\leq n}|$ erhalten wir

$$\Pr \left(\bigcup_{g^{\leq n} \in B^{\leq n}} E_{g^{\leq n}} \right) < |C^{\leq n}| \cdot (1 - \varepsilon)^m.$$

Idee:

Wähle m groß genug, so dass $|C^{\leq n}| \cdot (1 - \varepsilon)^m \leq \delta$.

Lemma 5.2 \Rightarrow

$$|C^{\leq n}| \leq 2^{(n+1) D_{VC}(C^{\leq n})}.$$

Somit genügt es in derart zu wählen, dass

$$2^{(n+1) D_{VC}(C^{\leq n})} (1-\varepsilon)^m \leq \delta.$$

$$\Leftrightarrow (n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + m \cdot \ln(1-\varepsilon) \leq \ln \delta.$$

Wegen $\ln(1+x) \leq x$ genügt es zu zeigen, dass

$$(n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 - m\varepsilon \leq \ln \delta$$

$$\Leftrightarrow m \geq \frac{1}{\varepsilon} \left((n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + \ln \frac{1}{\delta} \right).$$

Also gilt für $m \geq \frac{1}{\varepsilon} \left((n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + \ln \frac{1}{\delta} \right)$

$$\Pr \left(\sum_{v \in \Sigma^{\leq n}: f_C(v) \neq f_{g^{\leq n}}(v)} P(v) < \varepsilon \right) \geq 1 - \delta,$$

wobei g konsistent mit allen m unabhängig $g =$ wählten Beispielen ist. ■

Nach Einsetzen von $p(n)$ für $D_{VC}(C^{\leq n})$ in $\frac{1}{\varepsilon} \left((n+1) D_{VC}(C^{\leq n}) \ln 2 + \ln \frac{1}{\delta} \right)$ für ein Polynom p erhalten wir wiederum ein Polynom.

Also impliziert Satz 5.4 direkt folgendes Korollar:

Korollar 5.1

Sei C eine Konzeptklasse mit zugehörigem Ereignisraum Σ^* und polynomieller VC-Dimension. Dann ist C polynomiell samplelernbar.

Folgende Frage hängt sich auf:

Wie gut ist Satz 5.4?

Da wir in obiger Analyse als obere Schranke für $|B^{\leq n}|$ einfach $|C^{\leq n}| - 1$ genommen haben, könnte man sich zunächst fragen, ob wir obige Analyse des Lernalgorithmus verbessern können. In der Tat kann man durch eine kompliziertere Analyse in obiger obere Schranke n durch eine Konstante ersetzen.

Siehe: M.J. Kearns, U.V. Vazirani, An Introduction

Des Weiteren ist es zur Beantwortung obiger Frage sinnvoll, sich Gedanken über untere Schranken für die Samplekomplexität einer Konzeptklasse C in Abhängigkeit seiner asymptotischen VC-Dimension zu machen.

Satz 5.5

Jeder PAC-Lernalgorithmus für eine Konzeptklasse C hat bei einem Fehlerparameter $\epsilon < \frac{1}{4}$ Samplekomplexität $s(\epsilon, \delta, n) \geq \frac{1}{8\epsilon} D_{VC}(C^{\leq n})$.

Beweis:

Idee:

Konstruiere auf dem Ereignisraum S eine Wahrscheinlichkeitsverteilung P , die jeden

PAC-Lernalgorithmus zwingt, viele Beispiele zu betrachten.

Durchführung:

Seien $d := D_{VC}(C^{\leq n})$ und $S' := \{x_1, x_2, \dots, x_d\}$ eine Beispielmengende, die von $C^{\leq n}$ zerlegt wird.

Betrachten wir die Wahrscheinlichkeitsverteilung P , die jedem Beispiel in S' die Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{d}$ und jedem anderen Beispiel die Wahrscheinlichkeit 0 zuordnet.

Sei c das zu lernende Konzept.

Annahme:

Ein Lernalgorithmus \mathcal{A} befragt bei obiger Wahrscheinlichkeitsverteilung m -mal EXAMPLE.

Für den Beweis der unteren Schranke können wir o.B.d.A. annehmen, dass EXAMPLE stets ein neues Beispiel aus S' auswählt.

Sei $S'' \subseteq S'$ mit $|S''| = m$ die Menge der Beispiele, die \mathcal{A} aufgrund seiner Befragungen von EXAMPLE kennt.

$C^{\leq n}$ zerlegt die Beispielmengende $S' \Rightarrow$

\mathcal{A} hat bezüglich jedem Beispiel $x \in S' \setminus S''$ keine Information, ob $x \in C^{\leq n}$ oder nicht.

\Rightarrow

Für jede der möglichen 2^{d-m} Teilmengen von $S' \setminus S''$ gibt es in $C^{\leq n}$ ein mit S' konsistentes Konzept, das von den Beispielen in $S' \setminus S''$ exakt diese Teilmenge enthält.

Sei $B \subseteq C$ eine Menge von Konzepten, die für jede Teilmenge von $S' \setminus S''$ exakt ein solches Konzept enthält.

\Rightarrow

$$|B| = 2^{d-m}$$

Sei h die Ausgabe von σ .

Für jedes Beispiel $x \in S' \setminus S''$ gilt für exakt die Hälfte der Konzepte in B , dass diese und h sich unterschiedlich bzgl. x verhalten.

\Rightarrow

$$\sum_{C \in B} \sum_{(x \in S' \setminus S'' : f_C(x) \neq f_h(x))} P(x) = \frac{(d-m) 2^{d-m}}{2d}$$

\Rightarrow

$\exists C_0 \in B$, so dass

$$\sum_{x \in S' \setminus S'' : f_{C_0}(x) \neq f_h(x)} P(x) \geq \frac{d-m}{2d}$$

Für $m \leq \frac{d}{2}$ gilt dann

$$\sum_{x \in S' \setminus S'' : f_{C_0}(x) \neq f_U(x)} P(x) \geq \frac{1}{4}.$$

Da sich EXAMPLE bezüglich S'' für alle zu lernenden Konzepte in B gleich verhält, können wir aus B jedes Konzept als das zu lernende Konzept auswählen, ohne dass sich hierdurch die Ausgabe von σ ändern würde. Also gilt

$$s(\epsilon, \delta, n) > \frac{D_{VC}(C^{\leq n})}{2}.$$

Idee:

Um in die untere Schranke die gewünschte Abhängigkeit von dem Fehlerparameter ϵ hereinzubekommen, modifizieren wir obige Wahrscheinlichkeitsverteilung P , so dass die Wahrscheinlichkeiten von ϵ abhängen.

Durchführung:

Sei die Wahrscheinlichkeitsverteilung Q definiert durch

- 1) $Q(x_1) := 1 - 4\epsilon$,
- 2) $Q(x_i) := \frac{4\epsilon}{d-1} \quad 2 \leq i \leq d$ und
- 3) $Q(x) := 0 \quad \forall x \in S \setminus S'$.

Bei der Wahrscheinlichkeitsverteilung Q be =

Erägt die erwartete Anzahl von Befragungen an EXAMPLE, damit von EXAMPLE ein Beispiel aus $\{x_2, x_3, \dots, x_d\}$ gewählt wird $\frac{1}{4\epsilon}$.

\Rightarrow

Mindestens $\frac{m}{4\epsilon}$ Befragungen von EXAMPLE werden benötigt, damit der Algorithmus \mathcal{O} mindestens m unterschiedliche Beispiele kennenlernt.

Für $m := \frac{d}{2}$ ergibt dies die Anzahl $\frac{d}{8\epsilon}$.

Analog zu oben zeigt man nun

$$S(\epsilon, \delta, n) > \frac{D_{VC}(C^{\leq n})}{8\epsilon}$$

Übung